

Vorlesung zu Kapitel 12:<sup>1</sup>

# Matrizenalgebra



Moodle



Lehrbuch

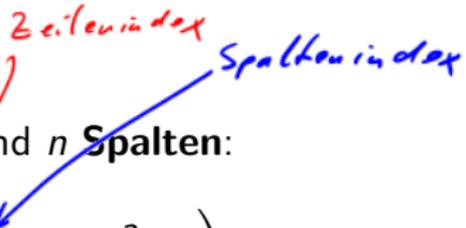
---

<sup>1</sup>Aus „Mathematik für Wirtschaftswissenschaftler“ von Sydsæter, Hammond, Strøm und Carvajal, 6. Auflage

- 12.1 Matrizen und Vektoren
- 12.2 Systeme linearer Gleichungen
- 12.3 Matrizenaddition
- 12.4 Vektorenalgebra
- 12.5 Matrizenmultiplikation
- 12.6 Regeln für Matrizenmultiplikation
- 12.7 Die Transponierte
- ~~12.8 Gauß'sche Elimination~~
- ~~12.9 Geometrische Interpretation von Vektoren~~
- ~~12.10 Geraden und Ebenen~~

## 12.1 Matrizen und Vektoren

Tabelle von Zahlen mit  $m$  **Zeilen** und  $n$  **Spalten**:


$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & \underline{a_{12}} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

Die Matrix  $\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n}$  hat die **Ordnung**  $m \times n$ .

Die Einträge  $a_{ij}$  der Matrix heißen **Elemente**.

Falls die Matrix nur 1 Zeile hat ( $m = 1$ ): **Zeilenvektor**

Falls die Matrix nur 1 Spalte hat ( $n = 1$ ): **Spaltenvektor**

Falls #Spalten = #Zeilen ( $m = n$ ): **quadratische Matrix**

## Beispiel: Lineares Gleichungssystem

$$3x_1 + 2x_2 + 1 \cdot x_3 = 4$$

$$5x_1 + 3x_2 + 2x_3 = 6$$

**Koeffizientenmatrix** (Ordnung  $2 \times 3$ ):

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 5 & 3 & 2 \end{pmatrix}$$

**Rechte Seite** (Ordnung  $2 \times 1$ ):

$$\mathbf{b} = \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \end{pmatrix}$$

**Erweiterte Koeffizientenmatrix** (Ordnung  $2 \times 4$ ):

$$\mathbf{A}|\mathbf{b} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 & 4 \\ 5 & 3 & 2 & 6 \end{pmatrix}$$

## 12.2 Systeme linearer Gleichungen

$m$  Gleichungen in  $n$  Unbekannten ( $m, n \in \mathbb{N}$ ):

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2$$

$\vdots$

$$a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m$$

Bezeichnungen:

$x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}$ : **unbekannte Variablen**

$a_{11}, a_{12}, \dots, a_{mn} \in \mathbb{R}$ : **Koeffizienten** des Systems

$b_1, \dots, b_m \in \mathbb{R}$ : **rechte Seiten**

$a_{ij}$  ist der Koeffizient der  $j$ -ten Variablen ( $x_j$ ) der  $i$ -ten Gleichung.

## 12.3 Matrizenaddition

Wenn  $\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n}$  und  $\mathbf{B} = (b_{ij})_{m \times n}$  zwei Matrizen derselben Ordnung sind, definieren wir die **Summe** von  $\mathbf{A}$  und  $\mathbf{B}$  als die  $m \times n$  Matrix  $(a_{ij} + b_{ij})_{m \times n}$ .

Damit ist

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = (a_{ij})_{m \times n} + (b_{ij})_{m \times n} = (a_{ij} + b_{ij})_{m \times n}$$

### Multiplikation mit einem Skalar

Wenn  $\alpha$  eine reelle Zahl ist, definieren wir  $\alpha\mathbf{A}$  durch

$$\alpha\mathbf{A} = \alpha(a_{ij})_{m \times n} = (\alpha a_{ij})_{m \times n}$$

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 7 \\ 3 & 5 & -3 \end{pmatrix}$$

$$B = \begin{pmatrix} 8 & 11 & 3 \\ 7 & 5 & 13 \end{pmatrix}$$

$$A + B = \begin{pmatrix} 2+8 & -1+11 & 7+3 \\ 3+7 & 5+5 & -3+13 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 10 & 10 & 10 \\ 10 & 10 & 10 \end{pmatrix}$$

$$2 \cdot A = \begin{pmatrix} 2 \cdot 2 & 2 \cdot (-1) & 2 \cdot 7 \\ 2 \cdot 3 & 2 \cdot 5 & 2 \cdot (-3) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & -2 & 14 \\ 6 & 10 & -6 \end{pmatrix}$$

# Regeln für Matrizenaddition und Multiplikation mit Skalaren

Seien  $\mathbf{A}$ ,  $\mathbf{B}$  und  $\mathbf{C}$  beliebige  $m \times n$  Matrizen und  $\alpha$  und  $\beta$  seien reelle Zahlen.

Außerdem bezeichne  $\mathbf{0}$  die  $m \times n$  Matrix, die nur aus Nullen besteht, die sogenannte **Nullmatrix**.

Dann gilt:

$$(a) \quad (\mathbf{A} + \mathbf{B}) + \mathbf{C} = \mathbf{A} + (\mathbf{B} + \mathbf{C})$$

$$(b) \quad \mathbf{A} + \mathbf{B} = \mathbf{B} + \mathbf{A}$$

$$(c) \quad \mathbf{A} + \mathbf{0} = \mathbf{A}$$

$$(d) \quad \mathbf{A} + (-\mathbf{A}) = \mathbf{0}$$

$$(e) \quad (\alpha + \beta)\mathbf{A} = \alpha\mathbf{A} + \beta\mathbf{A}$$

$$(f) \quad \alpha(\mathbf{A} + \mathbf{B}) = \alpha\mathbf{A} + \alpha\mathbf{B}$$

## 12.4 Vektoralgebra

$(1 \times n)$ -Zeilenvektor:

$$\mathbf{a} = (a_1, a_2, \dots, a_n)$$

$(m \times 1)$ -Spaltenvektor:

$$\mathbf{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

Die Elemente eines Vektors heißen **Komponenten** und sind reelle Zahlen.

Die Anzahl der Komponenten eines Vektors heißt **Dimension**.

Ein  $n$ -Vektor ist ein Punkt in  $\mathbb{R}^n$ .

# Operationen auf Vektoren und Linearkombinationen

Seien  $\mathbf{a}, \mathbf{b}$  zwei  $n$ -Vektoren und  $t, s \in \mathbb{R}$ . Dann heißt der  $n$ -Vektor  $t\mathbf{a} + s\mathbf{b}$  **Linearkombination** von  $\mathbf{a}$  und  $\mathbf{b}$ .

$$t \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ta_1 + sb_1 \\ ta_2 + sb_2 \\ \vdots \\ ta_n + sb_n \end{pmatrix}$$



Es ist nicht möglich:

$$t \cdot a + s \cdot b = c$$



Es gibt  
unendlich viele

$t, s$  :

$$t \cdot a + s \cdot b = d$$



b



d



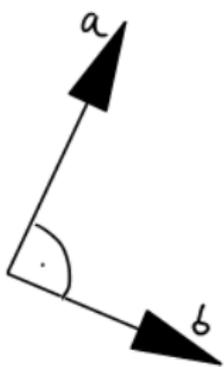
# Das innere Produkt oder Skalarprodukt

Das innere Produkt der  $n$ -Vektoren  $\mathbf{a} = (a_1, a_2, \dots, a_n)$  und  $\mathbf{b} = (b_1, b_2, \dots, b_n)$  ist definiert als

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + \dots + a_n b_n = \sum_{i=1}^n a_i b_i$$

Bemerkungen:

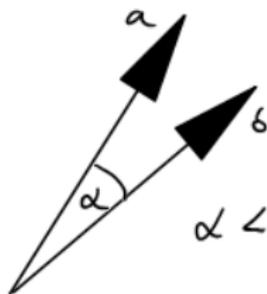
- ▶ Das innere Produkt ist eine Zahl (ein „Skalar“).
- ▶  $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}$  ist nur dann definiert, wenn  $\mathbf{a}$  und  $\mathbf{b}$  die gleiche Dimension haben.



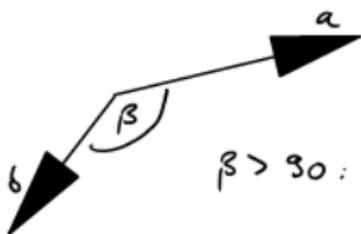
Senkrecht /  
orthogonal

$$a \cdot b = 0$$

" $a \perp b$ "



$$\alpha < 90 : a \cdot b > 0$$



$$\beta > 90 : a \cdot b < 0$$

Ökon. Beispiel

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

(alter)  
Güterbündel

$$p = \begin{pmatrix} p_1 \\ p_2 \\ \vdots \\ p_n \end{pmatrix}$$

Preisvektor

$x \cdot p$  : Wert von  $x$ .

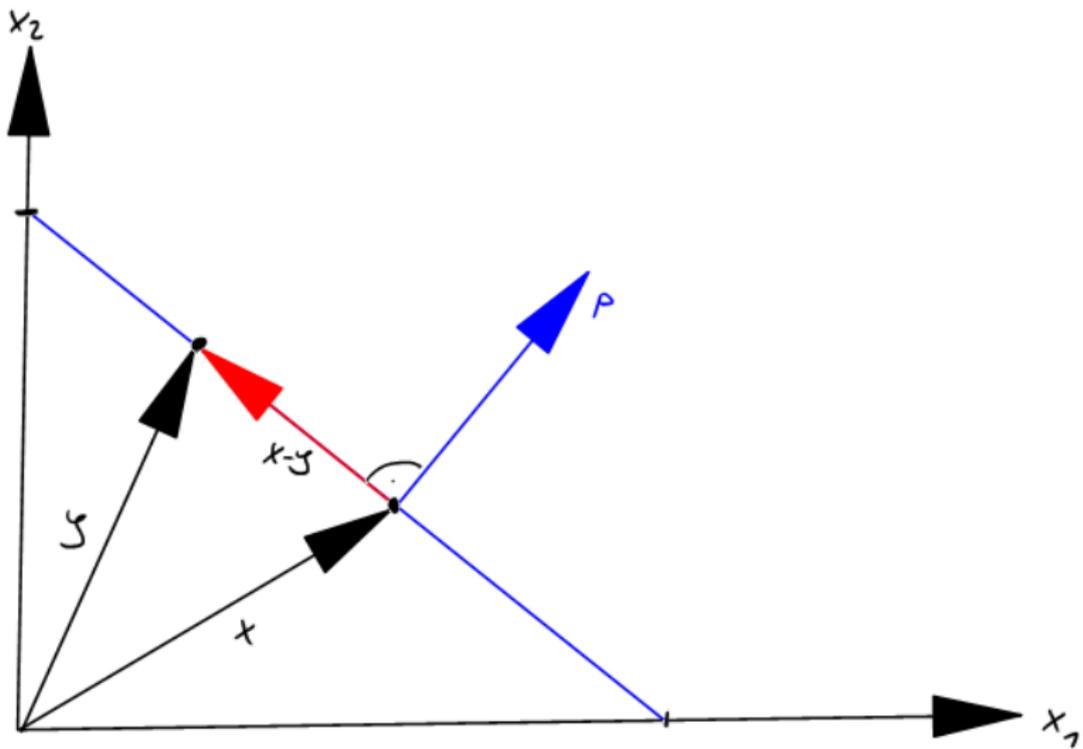
$$y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

neues  
Güterbündel

Tausch am Markt:

Einkünfte Ausgaben

$$x \cdot p - y \cdot p = (x - y) \cdot p$$



# Regeln für das innere Produkt

Falls  $\mathbf{a}$ ,  $\mathbf{b}$  und  $\mathbf{c}$  jeweils  $n$ -Vektoren sind und  $\alpha$  ein Skalar ist, dann gilt:

(a)  $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \mathbf{b} \cdot \mathbf{a}$

(b)  $\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} + \mathbf{c}) = \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} + \mathbf{a} \cdot \mathbf{c}$

(c)  $(\alpha \mathbf{a}) \cdot \mathbf{b} = \mathbf{a} \cdot (\alpha \mathbf{b}) = \alpha \cdot (\mathbf{a} \cdot \mathbf{b})$

(d)  $\mathbf{a} \cdot \mathbf{a} \geq 0$

(e)  $\mathbf{a} \cdot \mathbf{a} = 0 \Leftrightarrow \mathbf{a} = \mathbf{0}$

$$\left. \begin{array}{l} \text{(d)} \\ \text{(e)} \end{array} \right\} \begin{aligned} \mathbf{a} \cdot \mathbf{a} &= a_1 \cdot a_1 + a_2 \cdot a_2 + \dots + a_n \cdot a_n \\ &= \sum_{i=1}^n \underbrace{a_i^2}_{\geq 0} \end{aligned}$$

Länge von  $\mathbf{a}$ :  $\sqrt{\mathbf{a} \cdot \mathbf{a}}$

## 12.5 Matrizenmultiplikation

$$\underbrace{A}_{m \times n} \cdot \underbrace{B}_{n \times p} = \underbrace{C}_{m \times p}$$

Nehme an, dass  $\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n}$  und dass  $\mathbf{B} = (b_{ij})_{n \times p}$ .

Dann ist das Produkt  $\mathbf{C} = \mathbf{AB}$  die  $m \times p$  Matrix  $\mathbf{C} = (c_{ij})_{m \times p}$ , deren Element in der  $i$ -ten Zeile und  $j$ -ten Spalte das innere Produkt

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} = a_{i1} b_{1j} + a_{i2} b_{2j} + \dots + a_{in} b_{nj}$$

der  $i$ -ten Zeile von  $\mathbf{A}$  und der  $j$ -ten Spalte von  $\mathbf{B}$  ist.

# Matrizenmultiplikation

$$\begin{matrix} & & A & & & & B & & \\ & & & & & & & & \\ \left( \begin{array}{cccc} a_{11} & \dots & a_{1k} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & \dots & a_{ik} & \dots & a_{in} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mk} & \dots & a_{mn} \end{array} \right) & \cdot & \left( \begin{array}{cccc} b_{11} & \dots & b_{1j} & \dots & b_{1p} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ b_{k1} & \dots & b_{kj} & \dots & b_{kp} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ b_{n1} & \dots & b_{nj} & \dots & b_{np} \end{array} \right) \end{matrix}$$

$$= \left( \begin{array}{cccc} c_{11} & \dots & c_{1j} & \dots & c_{1p} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{i1} & \dots & c_{ij} & \dots & c_{ip} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ c_{m1} & \dots & c_{mj} & \dots & c_{mp} \end{array} \right)$$

C

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 7 & 2 \\ -1 & -5 & 8 \end{pmatrix}$$

$$\underline{2} \times \underline{3}$$

$$B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 5 \\ 6 & -3 \end{pmatrix}$$

$$\underline{3} \times \underline{2}$$

$$\underline{B} \cdot \underline{A} = \underline{D}$$

$$\underline{3 \times 2} \cdot \underline{2 \times 3} = \underline{3 \times 3}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 \cdot 2 + 7 \cdot 4 + 2 \cdot 6 & 0 \cdot 1 + 7 \cdot 5 + 2 \cdot (-3) \\ -1 \cdot 2 + (-5) \cdot 4 + 8 \cdot 6 & -1 \cdot 1 + (-5) \cdot 5 + 8 \cdot (-3) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 40 & 29 \\ 26 & -50 \end{pmatrix}$$

## Gleichungssysteme in Matrizenform: Beispiel

$$\text{Linearkombination } \begin{pmatrix} 2 \\ 6 \end{pmatrix} \cdot x_1 + \begin{pmatrix} 4 \\ -2 \end{pmatrix} \cdot x_2 = \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$2x_1 + 4x_2 = 5$$

$$6x_1 - 2x_2 = 1$$

Definiere

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 6 & -2 \end{pmatrix}, \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \text{ und } \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Dann gilt

$$\mathbf{Ax} = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 6 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x_1 + 4x_2 \\ 6x_1 - 2x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \end{pmatrix} = \mathbf{b}$$

# Lineares Gleichungssystem in Matrixschreibweise

Definiere für das System linearer Gleichungen

$$\begin{aligned}a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= b_1 \\a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= b_2 \\&\vdots \\a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n &= b_m\end{aligned}$$

**A**, **x** und **b** mit

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}, \quad \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

Dann gilt:

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$$

## 12.6 Regeln für Matrizenmultiplikation

Wenn  $\mathbf{A}$ ,  $\mathbf{B}$  und  $\mathbf{C}$  Matrizen sind, deren Ordnungen so sind, dass die gegebenen Operationen definiert sind, und wenn  $\alpha$  ein beliebiger Skalar ist, dann gilt:

▶  $(\mathbf{AB})\mathbf{C} = \mathbf{A}(\mathbf{BC})$

▶  $\mathbf{A}(\mathbf{B} + \mathbf{C}) = \underline{\mathbf{AB}} + \underline{\mathbf{AC}}$

▶  $(\mathbf{A} + \mathbf{B})\mathbf{C} = \underline{\mathbf{AC}} + \underline{\mathbf{BC}}$

▶  $(\alpha\mathbf{A})\mathbf{B} = \mathbf{A}(\alpha\mathbf{B}) = \alpha(\mathbf{AB})$

*Abel:*  $\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} + \mathbf{C} \cdot \mathbf{A} \neq \mathbf{A}(\mathbf{B} + \mathbf{C})$

**Vorsicht:**

Es gilt im Allgemeinen **nicht:**  $\mathbf{AB} = \mathbf{BA}$ !

# Potenzen von Matrizen

Wenn  $\mathbf{A}$  eine quadratische Matrix ist, können wir schreiben:

$$\mathbf{AA} = \mathbf{A}^2, \mathbf{AAA} = \mathbf{A}^3, \dots$$

*Handwritten notes:*  
 $m \times n$   $m \times n$   
 $\vdots$   
 $m = n$

bzw.

$$\mathbf{A}^n = \underbrace{\mathbf{AA} \dots \mathbf{A}}_{n \text{ mal}}$$

*Begründung:*

$$\mathbf{A}^{n+1} = \mathbf{A}^n \cdot \mathbf{A}$$

Beispiel:

Für  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  gilt

$$\mathbf{A}^2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}^2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ und}$$

$$\mathbf{A}^n = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}^n = \begin{pmatrix} 1 & -n \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

## Die Einheitsmatrix der Ordnung $n$

$$\mathbf{I}_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}_{n \times n}$$

Für eine beliebige  $m \times n$ -Matrix  $\mathbf{A}$  gilt  $\mathbf{A}\mathbf{I}_n = \mathbf{A}$ .

Ebenso gilt für  $\mathbf{B}_{n \times m}$ :  $\mathbf{I}_n\mathbf{B} = \mathbf{B}$ .

Die Einheitsmatrix ist die einzige Matrix mit dieser Eigenschaft.

# Unterschiede: Produkte von Zahlen und Matrixprodukte

Seien **A**, **B** und **C** Matrizen und  $\alpha$ ,  $\beta$  und  $\gamma$  Zahlen.

▶  $\alpha \cdot \beta = \beta \cdot \alpha$

Aber: **AB**  $\neq$  **BA**     "order"

▶  $\alpha \cdot \beta = 0 \Rightarrow \alpha = 0 \vee \beta = 0$

Aber: **AB** = **0** impliziert nicht, dass **A** = **0** oder **B** = **0**

▶  $\alpha \cdot \beta = \alpha \cdot \gamma$  und  $\alpha \neq 0$  impliziert  $\beta = \gamma$

Aber: **AB** = **AC** und **A**  $\neq$  **0** implizieren nicht, dass **B** = **C**.

## 12.7 Die Transponierte

Für eine  $m \times n$ -Matrix  $\mathbf{A}$  bezeichnet die  $n \times m$ -Matrix  $\mathbf{A}'$ , deren  $i$ -te Spalte die  $i$ -te Zeile von  $\mathbf{A}$  ist, für  $i = 1, \dots, m$ , die **Transponierte** von  $\mathbf{A}$ .

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \Rightarrow \mathbf{A}' = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \dots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} \overset{a_{11}}{\boxed{2}} & \overset{a_{12}}{\boxed{7}} & 2 \\ \boxed{5} & -3 & 6 \end{pmatrix}$$

$2 \times 3$

$$A' = \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 7 & -3 \\ 2 & 6 \end{pmatrix}$$

$3 \times 2$

# Regeln für das Transponieren

Gegeben seien Matrizen  $\mathbf{A}$  und  $\mathbf{B}$ , passend für die folgenden Operationen, und gegeben sei ein beliebiger Skalar  $\alpha$ . Dann gilt:

$$(\mathbf{A}')' = \mathbf{A}$$

$$(\mathbf{A} + \mathbf{B})' = \mathbf{A}' + \mathbf{B}'$$

$$(\alpha\mathbf{A})' = \alpha\mathbf{A}'$$

$$(\mathbf{AB})' = \mathbf{B}'\mathbf{A}'$$

$$(\mathbf{ABC})' = \mathbf{C}' \cdot \mathbf{B}' \cdot \mathbf{A}'$$

# Symmetrische Matrizen

Die Matrix **A** ist **symmetrisch**  $\Leftrightarrow \mathbf{A} = \mathbf{A}'$

Beispiele:

$$\begin{pmatrix} -3 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 & -1 & 5 \\ -1 & -3 & 2 \\ 5 & 2 & 8 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} a & b & c \\ b & d & e \\ c & e & f \end{pmatrix}$$

# Anwendung Ökonometrie

Regressor matrix  $X$   $n \times k+1$ , Beobachtungsvektor  $y$ :  $n$  Komponenten

$n$ : # Beobachtungen

$k$ : # Regressoren "erklärenden Variablen"

Momentenmatrix  $X'X$

Symmetrie?

$$(X'X)' = X' \underbrace{(X')'}_X = X'X$$

# Zusammenfassung

- ▶ Systeme linearer Gleichungen
- ▶ Matrizen und Matrixoperationen
- ▶ Lineare Gleichungssysteme in Matrixnotation